

Optimización no Lineal con Restricciones¹

Hasta este momento, la optimización no lineal se ha enfocado en la optimización no restringida. Nuestro objetivo es optimizar una función objetivo sujeta a restricciones.

Las restricciones se pueden escribir en términos de igualdades y/o desigualdades matemáticas, como ya se ha descrito previamente.

Así pues, el modelo general de programación matemática se puede escribir como:

$$\begin{aligned} & \mathbf{Max} f(x_1, x_2, \dots, x_n) \text{ (función objetivo)} \\ & \text{s. a. } g_1(x_1, x_2, \dots, x_n) = b_1 \\ & \quad g_2(x_1, x_2, \dots, x_n) = b_2 \\ & \quad \quad \quad \vdots \text{ (} m \text{ restricciones de igualdad)} \\ & \quad g_m(x_1, x_2, \dots, x_n) = b_m \\ & \quad h_1(x_1, x_2, \dots, x_n) \leq r_1 \\ & \quad h_2(x_1, x_2, \dots, x_n) \leq r_2 \\ & \quad \quad \quad \vdots \text{ (} k \text{ restricciones de desigualdad)} \\ & \quad h_k(x_1, x_2, \dots, x_n) \leq r_k \end{aligned}$$

Igual que con el PL, podemos usar la geometría de dos dimensiones para captar mejor este problema. Por ejemplo, usemos el análisis gráfico para resolver este problema específico

$$\begin{aligned} & \mathbf{Max} x_1 - x_2 \\ & \text{s. a. } -x_1^2 + x_2 \geq 1 \\ & \quad x_1 + x_2 \leq 3 \\ & \quad -x_1 + x_2 \leq 2 \\ & \quad x_1 \geq 0, x_2 \geq 0 \end{aligned}$$

Observe que casi todo este modelo es lineal, excepto la primera restricción. Por tanto, el modelo anterior es una programación no lineal (PNL).

La región factible. A fin de usar el método gráfico para resolver este problema, procederemos como se hizo en programación lineal. Trazaremos primero el conjunto de puntos que satisfacen simultáneamente todas las restricciones. Igual que en el caso de la PL, esta serie de puntos se llama conjunto restringido o la región factible. Para encontrar una decisión permitida que maximice la función objetivo, buscamos el contorno “más ascendente” que todavía toque algún punto del conjunto restringido.

¹ Véase en [Kamlesh & Solow](#).